ジャイロダンパーによる高層建築物の 地震時応答の制振

1110315 門田 光平

高知工科大学 工学部 社会システム工学科

ジャイロモーメントを利用した制振装置 GD(gyroscopic damper)による地震波に対しての制振について検討した。フーリ エスペクトルから解析に適しているであろう地震波を3種類導き出した。10階建ての建築物をモデルとして、GDを使用して いない場合と使用した場合について解析した。また、ローター回転速度と最大応答振幅の関係から、現実にGDを使用する と想定した場合の最適回転速度を提案した。

Key word:ジャイロダンパー,地震応答,最適回転速度,ダンパー変位

研究の目的

村井はGDが地震を想定した地盤振動に対して制振効果を 与えることを明らかにしているが¹⁾,解析は正弦波に対する応 答だけに限られている.実際の地震における地盤振動は非定 常であり不規則に振幅が増減するので、これに対して副系で あるGDが有効に作動するかどうかは明らかにされていない、 本研究では、実際に発生した地震波を使用して解析を行い、 GDが実際の地震波に対しても十分な制振効果を発揮するこ とができるのかを検討することを目的とした.

2. ジャイロダンパー(GD)の概略構造

ジャイロダンパーは文献 1)で想定していた物と同一の構造 とする. 図-1 にその構造を示す.



図-1、 GD の構造

鉛直軸(z)周りに高速で回転するロータをジンバル枠で支持し、このジンバル枠を(x)軸に垂直な水平軸(y)周りに回転できるように支持する.ジンバルの回転軸(y)周りには、ジンバルの位置を保持するためのねじれバネと、エネルギー吸収用ダンパーを設ける.さらに、このジンバル枠を、(x)軸周りに回転できるようにフレームで支持する.このとき、フレーム側をピン結合、反対側を剛結合とした支持柱で、フレームを梁と床から支えるものとする.

建築物に外力が加わると、せん断変形が生じて層間変形角 が発生する.それに伴い、フレームが傾きロータも(x)軸周り に回転するため、(y)軸周りにジャイロモーメントが生じる. このモーメントにより、ジンバルが(y)軸周りに回転し、この (y)軸周りの回転によって(x)軸周りのジャイロモーメントが ロータ、従って建築物に作用して制振作用が生じる.

3. 地震波の選定

解析に用いた建築物の固有振動数は約1Hzとなっている. そこで, 地震によって共振が発生しやすいと考えられる1Hz付近でのエネルギーが大きい地震波を選ぶこととした.

そこで入手可能な地震波,約20波についてフーリエ解析を 行い,1Hz付近のエネルギーに着目して解析に用いる地震波3 波を選定した.用いた地震波のフーリエスペクトルを図―2, 3,4に示す.使用した地震波のうち,2波は兵庫県南部地震, 1波は宮城県沖地震で得られたものである.



図-2 T2-I-1(1995, HYOUGOKEN_South, NS)」



⊠-3 T2-II-3 (1995, HYOUGOKEN_South, N30W)



図-4 T1-I-1(1978, MIYAGI-Coast, LG)

4. 解析モデルと運動方程式

4.1 建物モデル

本研究で検討する建物は文献1)と同様に10階とした.建物の諸元を表-1に示す。なお、減衰係数は建築物の設計で標準的に用いてられている減衰定数がほぼ h=0.03 になるように定めた.

表-1 建物の諸元

階数(階)	10
各階の重量(tf)	300
階高(m)	3.0

階	1~3	4~6	7~8	9~10
バネ係数 (×10 ⁴ tf/m)	600	510	360	300
減衰係数 (tf • s/m)	620	527	372	310

4.2 ジャイロダンパー(GD)の諸元

ジャイロローターの重量は、当初は文献 1)を参考にして、 建物全重量 3000tf の 0.05%、すなわち 1.5tf に設定したが、地 震に対しては十分な制振効果が得られなかったため、0.3%、 すなわち 9tf に増した. 階高が 3m であることから、室内に設 置するローターの半径 R は 1.5m 位が適当であろうと考えた. これより、ローターの厚さ d は 16.2cm となる. ローターの z 軸周りの極慣性モーメントJ は次式で計算される.

 $J = \gamma d \frac{\pi R^4}{2}$

ここにyは単位体積当たりの質量である.

ローターを含めたジンバル枠の y 軸周りの極慣性モーメン トIは文献 1)にならってJに等しいと仮定した.文献 1)によれ ば、副系の固有振動数が主系の固有振動数に等しい時に GD の制振効果が最大となる.よって、ジンバルの回転軸に設け るねじれバネのバネ定数は、副系の固有振動数が1Hzとなる ように定めた.ジンバル回転軸の減衰係数には明確な最適値 はないようであることから、比較的小さな値 c=660kgf・s・m を 基本として、これに倍数を乗じてその効果を検討することと した.以上のようにして定めた GD の諸元をまとめて表-2 に しめす.

表-2 GD のパラメータ

GD バネの減衰係数 C	$660(\text{kgf} \cdot \text{m} \cdot \text{s})$
極慣性モーメント(y) I	10051.8 (kg·m ²)
極慣性モーメント(z) J	10051.8 (kg·m ²)
GD バネ係数 K	6.61 (× 10^4 N · m)

一般的な建物の解析では各階の水平変位を変数とするが、 本研究では層間変形角θを利用して GD に運動を与えているの で、運動方程式も層間変形角θを変数として導いた. さらに、 θの1階微分を q とおいて、地盤に地震加速度を与えた場合の 時系列解析を行うための状態方程式を導いた. 結果を以下に 示す. なお、GD は1次モードを対象として2階に設けること とした.

$$\begin{split} \dot{q}_1 + c_1 \left(\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right) q_1 - \frac{c_2}{m_2} q_2 + k_1 \left(\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right) \theta_1 - \frac{k_2}{m_2} \theta_2 &= 0 \\ \dot{q}_2 - \frac{c_1}{m_2} q_1 + c_2 \left(\frac{1}{m_2} + \frac{1}{m_3}\right) q_2 - \frac{c_3}{m_3} q_3 - \frac{k_1}{m_2} \theta_1 + k_2 \left(\frac{1}{m_2} + \frac{1}{m_3}\right) \theta_2 \\ &\quad - \frac{k_3}{m_3} \theta_3 = 0 \\ \dot{q}_2 - \frac{c_2}{m_3} q_2 + c_3 \left(\frac{1}{m_2} + \frac{1}{m_3}\right) q_3 - \frac{c_4}{m_4} q_4 - \frac{k_2}{m_3} \theta_2 + k_3 \left(\frac{1}{m_3} + \frac{1}{m_4}\right) \theta_3 \\ &\quad - \frac{k_4}{m_4} \theta_4 = 0 \\ &\quad \vdots \\ \dot{q}_1 - \frac{c_{i-1}}{m_i} q_{i-1} + c_i \left(\frac{1}{m_i} + \frac{1}{m_{i+1}}\right) q_1 - \frac{c_{i+1}}{m_{i+1}} - \frac{k_{i-1}}{m_i} \theta_{i-1} + k_i \left(\frac{1}{m_i} + \frac{1}{m_{i+1}}\right) \theta_i \\ &\quad - \frac{k_{i+1}}{m_{i+1}} \theta_{i+1} = 0 \\ &\quad \vdots \\ \dot{q}_9 - \frac{c_8}{m_9} q_8 + c_9 \left(\frac{1}{m_9} + \frac{1}{m_{10}}\right) q_9 - \frac{c_{10}}{m_{10}} q_{10} - \frac{k_8}{m_9} \theta_8 + k_9 \left(\frac{1}{m_9} + \frac{1}{m_{10}}\right) \theta_9 \\ &\quad - \frac{k_9}{m_{10}} \theta_{10} - \frac{\Omega J}{m_{9}h^2} = 0 \\ \dot{q}_{10} - \frac{c_9}{m_{10}} q_9 + \frac{c_{10}}{m_{10}} q_{10} - \frac{k_9}{m_{10}} \theta_9 + \frac{k_{10}}{m_{10}} \theta_{10} = -\frac{\ddot{z}}{h} \\ \dot{\theta}_1 = q_1 \\ \dot{\theta}_2 = q_2 \\ &\vdots \\ \dot{\theta}_1 = q_{10} \\ \dot{q}_1 - \frac{c_9}{m_{10}} q_9 = 0 \\ \hline \end{split}$$

 $\dot{\theta} = q$

ただし、添え字のない θ , q は GD の各変位に関する変数、 Ω はローターの回転角速度(rad/s)である.

4.3 運動方程式

GDの減衰係数に乗じる倍数、およびローターの回転角速度 をパラメーターとして、3個の地震波に対する応答を解析した. 図 6、7、8 は最上階の水平変位の最大値に対するローター回 転角速度の影響を示したものである.なお、減衰係数に乗じ る倍数は800,1600,2400の3段階に変化させた.









図から明らかなように、減衰係数の影響は概して小さいと 言える.比較的減衰の影響が大きい図-7によれば、減衰係数 の増加に伴って応答振幅が増加している.一般的な振動の場 合と異なり、減衰の増加が制振効果の増加につながらないこ とは文献1)で報告されているところと整合する.

図から、ローター回転速度を増加させると、当然ながら、 制振効果も増すことが分かる.ただし、効率という点で見る と、1500rad/s 程度までは回転速度の増加にともなって応答が 激減するものの、これ以上に回転速度を増しても振幅はさほ ど減少しない.地震に対してもGDが有効であるかどうかとい う問題について言えば、正弦波に対する制振効果のように劇 的に応答が減少することはないものの、応答が1/3~1/4 程度に 減少しており、他の制振装置や免震構造などと比べて遜色な いものと言える.3波の地震に対する応答を比較すると、地 震波によって制振効果が大きく変わることはないようである が、制振率は若干変化していることが分かる.今回解析した 範囲では、GDを用いていない場合(回転速度=0)の応答が大 きい場合に制振効果が大きいようであるが、その理由は不明 であり、一般的な現象であるかどうかも分からない.

GD の設計という点では,GD 自身の角変位も大きな問題と なる.解析した3ケースについて,ジャイロの角変位を図-9, 10,11 に示す.



図-9 各回転数におけるジャイロの最大変位



図-10 各回転数におけるジャイロの最大変位



図-11 各回転数におけるジャイロの最大変位

図―11の変位が他の2ケースと異なった傾向を示している が、大局的には回転速度が1000rad/s弱で変位が極大となった 後、回転速度の増加とともに GD 変位が減少する傾向にある と言える.ある程度の回転速度を確保すれば GD の最大変位 を14°程度以下に抑えることができる.この程度の値であれ ば、実施設計は十分可能と考えてよいであろう.GD 変位に対 しては減衰増加の効果が明確で、減衰を増せば GD 変位を小 さく抑えることができると言える.

以上から地震応答に対しても GD は十分制振効果を発揮す ることが分かったが、非定常な地震波に対して GD が効果的 であるメカニズムは必ずしも明らかではない. そこで, GD の 有無について建物の応答の時系列波形,およびGDの応答変 位波形を調べた結果を図 12, 13, 14 に示す. 図から分かるよ うに、最初の大きな地震動に建物が応答すると同時にGDに も大きな変位が生じている. 代表的な制振装置である TMD の 場合は、主系の振動が一定時間続くことによって副系の振動 が誘起され、これによって制振作用が発生することが知られ ているが, GDの場合は, GDに x 軸周りの角速度が生じると, ジャイロモーメントの効果で直ちにこれと直交する方向に大 きなモーメントが発生するのではないかと推定される.これ が地震に対して GD が有効な理由ではないかと考えられる. 詳細については、さらに検討が必要ではあるが、地震に対し てはTMDよりもGDの方が適している可能性を示唆するもの かもしれない.



図-13 GD 回転速度=700(rad/s)のときの振幅



図-14 GD 回転速度=700(rad/s)のときの GD 変位

6. まとめ

正弦波の代わりに実際の地震波を使用して、GDの地震振動 に対する効果について検討をした。以下に今回の解析の結果 から得られた結論を示す。

(1) GD は実際の地震振動に対しても有効である.

(2) GD の回転速度は 1500 (rad/s) くらいまでが妥当である.

(3) 建物の応答に対する減衰係数の影響は小さいが、ジャイロの変位には大きく現れる.

(4) GD の応答は振動の開始時とほぼ同時に生じている.つまり、GD は振動発生と同時にその効果を発揮していると考えられる.

(5) 地震波の種類によっては減衰係数の増大がそのまま応答 振幅の減少につながるとは限らない.

参考文献

村井玲太 ジャイロダンパーによる高層建築物の制振」 高知工科大学卒業論文、2010

図-12 GD 回転速度=0(rad/s)のときの振幅