# 渦流探傷法による玉軸受の荷重測定

超音波医・工活用研究室 1170091 田島 和弥

### 1.緒言

これまでは、軸受の荷重測定には、固体接触でのみ伝播し、 潤滑状態の影響を受けにくい超音波の横波探触子を用いてき た.しかし、横波探触子には、軸受の劣化に伴って感度の低下 が生じてしまうという欠点が存在する.そのため、軸受の状 態次第では全く異なるデータが表れてしまい、正確な荷重測 定が困難となる.本研究では、軸受の外輪と球との間の介在 物質に影響を受けない渦流探触子を用いて荷重診断を行い、 荷重診断可能性を検証した.

#### 2.測定原理と実験装置

図1に測定原理を、図2に実験装置の概要を示す. 渦電流と は電磁誘導によって生じる電流であり、渦流探傷法は渦電流 によるコイル内の電流値変化及び電圧値変化を利用した探傷 法である. 図1の式に示すように電圧Vは固体接触面積Aに 依存して変化する. 続いて、実験装置について、本研究では、 図2のように軸受に荷重を加えて動作させ、基準からの電圧 差  $\Delta V$ を求めて、荷重と  $\Delta V$ の関係性を調べた. 今回使用した 軸受はグリース潤滑の玉軸受で、探触子は直径 20 mm, 100Hz ~5 kHz の探触子を使用した. また、渦流探傷機の周波数の設 定を変更し、周波数の違いによる  $\Delta V$ の違いや、荷重の有無に よる  $\Delta V$ の差を測定した. 今回の荷重測定の実験条件は、位相 を 90deg, H ゲインを 45dB, V ゲインを 75dB, ハイパスを OFF, ローパスを 200Hz、連続 NUL を 0, PRB DRV を中間に、 スイ ープモードを自動 Y に、H 位置を 50%, V 正を 25%, スイープ 時間を 0.1s に設定した.



Fig.1 Principle of eddy current



Fig.2 Eddy current experiment equipment

#### 3. 渦流探傷法測定結果

図3中には、玉軸受の外輪と玉の構成を模擬した装置である. 高炭素クロム軸受鋼(SUJ2)円板(φ40mm)の背面に渦流探 触子(直径13mm,300Hz~40kHz)を設置し、円板の探触子 軸上に玉を軽く接触させ、x,yそれぞれの方向にスライドさせ た場合の出力比(R=10mmでの出力電圧で規格化)は、膜厚 (右側の軸)が1mmより薄くなるR<5mmにおいて急激に低 下し、渦電流の影響範囲での平均膜厚に従って変化する.こ の平均膜厚は、玉(軸受)に負荷される荷重に依存するため、 渦流探傷法により軸受荷重を測定できると考えられる.



#### Fig.3 Relation between $\gamma$ and R

図4,図5,図6にそれぞれ周波数50Hz,200Hz,500Hzにおける波形を示す.低周波において荷重をかける前のΔVは大きい値を示していたが,グラフから,周波数が上がるごとにそ

## 卒業論文要旨

の時の  $\Delta V$  は小さくなることが分かる.一方,荷重を加えると, 周波数を高くした時に  $\Delta V$  が大きくなることが確認できた.  $\Delta V$  と周波数の関係をとったグラフを図 6 に、 $\Delta V$  と荷重の関係をとったグラフを図 7 に示す. 図 7 から、100Hz の時に  $\Delta V$ の数値のピークとなっているが、荷重をかける前とかけた後の  $\Delta V$  の差は 200Hz の時に最大となっていることが読み取れる. 図 8 を確認すると、渦流探傷法では電圧差  $\Delta V$  は荷重 W に比例することが分かる. さらに、いかなる周波数でも比例 の関係性が保たれていることが確認できた.一方、図 7 と図 8 を比較すると、図 6 で  $\Delta V$  の差が最大となっていた 200Hz の 時に図 7 のグラフでも、グラフの傾きが最大となっている. 以上のことを踏まえると、渦流探傷法では荷重測定を容易 にかつ高精度で実施でき、その時に最適な周波数は 200Hz の

時であることが分かった.



Fig.5 Measurement data of 200Hz



Fig.6 Measurement data of 500Hz



Frequency f[Hz]

Fig.9 Relation between dV/dW and f

## 4.結言

これらの実験データから,渦流探傷法は複雑な操作を必要 とせず,かつより正確な荷重測定を行えることを確認できた. 今後は,超音波の縦波探触子と渦流探触子を併用した,軸受 の内部状態の測定方法の確立を目標とする.

#### 5. 参考文献

(1)http://www.tdk.co.jp/techmag/inductive/200803/index2. html 卒業論文要旨